

Corrige type de l'examen final Physique1

Questions de cours : (5 points)

1- Une force est dite **conservative**, si son travail est indépendant du chemin suivi, quel que soit le déplacement probable entre le point de départ et le point d'arrivée. (1)

Exemple : - le poids - La tension du ressort - La force constante en module et en direction. (1)

2- La variation de l'énergie cinétique du point matériel est égale à la somme des travaux de toutes les forces appliquées à ce point: (0,5)

$$\Delta E_C = E_C(B) - E_C(A) = \frac{1}{2} m v_B^2 - \frac{1}{2} m v_A^2 = \sum W_{A \rightarrow B}(\vec{F}_{ext}). \quad (1)$$

3- La variation de l'énergie mécanique entre deux points arbitraires A et B de la trajectoire est égale à la somme des travaux des forces non-conservatives : (0,5)

$$\Delta E_{mec} = E_{mec}(B) - E_{mec}(A) = \sum W_{A \rightarrow B}(\vec{F}_{NC}) \quad (1)$$

Exercice 1 : (7,5 points)

1- L'équation de la trajectoire et sa nature :

On a les équations horaires du mvt:
$$\begin{cases} x(t) = t^2 - \frac{1}{4} & (1) \\ y(t) = 2t & (2) \Rightarrow t = \frac{y}{2} \end{cases}$$

Remplaçons la valeur de t dans (1) : $x = \frac{y^2}{4} - \frac{1}{4} \Rightarrow x = \frac{1}{4}(y^2 - 1)$ (0,5)

Ou : $y = \sqrt{4x + 1}$ (0,5)

2- Le vecteur position \vec{OM} : $\vec{OM} = \left(t^2 - \frac{1}{4}\right) \vec{i} + 2t \vec{j}$ (0,5)

3- Les composantes cartésiennes de vecteur vitesse \vec{v} et son module :

$$\vec{v} = \begin{cases} v_x = dx/dt = 2t \\ v_y = dy/dt = 2 \end{cases} \Rightarrow \vec{v} = 2t \vec{i} + 2 \vec{j} \quad (1)$$

Son module : $\|\vec{v}\| = v = \sqrt{v_x^2 + v_y^2} = \sqrt{4t^2 + 4} = 2\sqrt{t^2 + 1} \quad \text{m/s} \quad (0,25)$

4- Les composantes cartésiennes de vecteur accélération \vec{a} et son module :

$$\vec{a} = \begin{cases} a_x = dv_x/dt = 2 \\ a_y = dv_y/dt = 0 \end{cases} \Rightarrow \vec{a} = 2 \vec{i} \quad \text{Son module : } \|\vec{a}\| = a = \sqrt{a_x^2 + a_y^2} = 2 \quad \text{m/s}^2 \quad (0,25)$$

(1)

5- $\vec{v} \perp \vec{a}$ à $t=0$, si le produit scalaire : $\vec{v} \cdot \vec{a} = 0$, $\vec{v} \cdot \vec{a}(t=0) = (2t \vec{i} + 2 \vec{j}) \cdot 2 \vec{i} = 4t = 0$

$\Rightarrow \vec{v} \cdot \vec{a} = v \cdot a \cdot \cos(\widehat{(\vec{v}, \vec{a})}) = 0 \Rightarrow \theta = (\widehat{(\vec{v}, \vec{a})}) = \frac{\pi}{2}$ à l'instant $t=0$ donc $\vec{v} \perp \vec{a}$. (0,5)

6- les composantes d'accélération tangentielle et normale (a_T et a_N):

• On sait que : $a_T = \frac{dv}{dt} = \frac{d(2\sqrt{t^2+1})}{dt} = 2 \frac{2t}{2\sqrt{t^2+1}} \Rightarrow a_T = \frac{2t}{\sqrt{t^2+1}}$ (0,5)

• Et $\vec{a} = \vec{a}_T + \vec{a}_N \Rightarrow a^2 = a_T^2 + a_N^2$ d'où : $a_N = \sqrt{a^2 - a_T^2}$

$a_N = \sqrt{a^2 - a_T^2} = \sqrt{4 - \frac{4t^2}{t^2+1}} = \frac{2}{\sqrt{t^2+1}}$ (0,5)

• Rayon de courbure $R(t)$:

$a_N = \frac{v^2}{R} \Rightarrow R = \frac{v^2}{a_N} \Rightarrow R = \frac{4(t^2+1)\sqrt{t^2+1}}{2}$ Donc : $R(t) = 2\sqrt{(t^2+1)^3}$ (0,5)

7- Les composantes d'accélération a_T et a_N et rayon de courbure R à l'instant $t = 0s$:

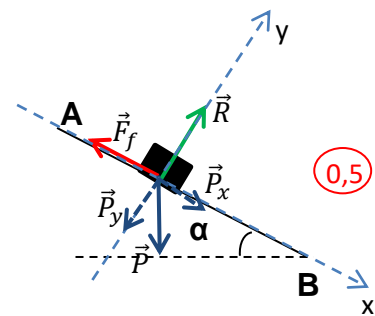
Pour $t=0s$, la valeur de $a_T = 0, a_N = 2$ et la valeur de $R = 2$. (0,75)

Exercice 2 : (8 points)

la pente AB :

1.1 le bilan des actions agissant sur le skieur :

- Le poids $\vec{P} = m\vec{g}$
- La réaction normale \vec{R}_N (0,5)
- Force de frottement \vec{f}_r



1.2 Détermination du coefficient de frottements et en déduire la force des frottements

En appliquant le Principe Fondamental de la Dynamique (PFD) :

$\sum \vec{F}_{ext} = m\vec{a} \Rightarrow \vec{P} + \vec{R}_N + \vec{F}_f = m\vec{a}$ (0,25)

Par projection : $\begin{cases} (OX): Px + 0 - F_f = m a_x & (1) \text{ tel que : } \vec{a} = a_x \vec{i} \text{ donc : } a_y = 0 \\ (OY): -Py + R_N + 0 = 0 & (2) \end{cases}$ (0,5) $R_N = mg \cos \alpha$ (0,25)

Tel que : $\vec{p} : x = P \sin \alpha, Py = P \cos \alpha$ avec $P = mg$ (0,25)

$F_f = \mu R_N = \mu mg \cos \alpha$ (0,25)

Donc : (1) $\Rightarrow mg \sin \theta - F_f = ma \Rightarrow mg \sin \alpha - \mu mg \cos \alpha = ma$

$\mu = \frac{g \sin \alpha - a}{g \cos \alpha}$ (0,25) A.N: $\mu = \frac{10 \cdot 0.5 - 4.857}{10 \cdot 0.86} \Rightarrow \mu = 0.0166$ (0,25)

$F_f = \mu mg \cos \alpha = 0.0166 \cdot 70 \cdot 10 \cdot 0.86 = 0.993 \approx 10N$ (0,25)

1.3 les équations horaires du mouvement du skieur :

$a=4.857m/s^2$ donc la nature du mouvement : MRUA

$\begin{cases} x = \frac{1}{2}at^2 + V_0t + X_0 \\ V = at + V_0 \\ a = cste \end{cases} \begin{cases} x = 2.43t^2 + V_A \\ V = 4.857t + V_A \\ a = 4.857m/s^2 \end{cases} \quad V_0 = V_A; X_0 = 0$ (0,5)

1.3.1 Calculer la vitesse V_A .

$$v_B^2 - v_A^2 = 2 a (x_B - x_A) \Rightarrow v_A^2 = v_B^2 - 2a AB \quad (0,25)$$

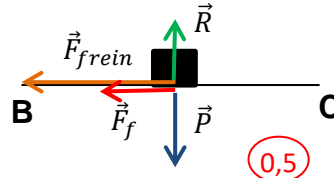
$v_B = 40 \text{ m/s}$, la distance $AB = 161 \text{ m}$

$$\Rightarrow v_A^2 = 40^2 - 2(4.857) 161 = 6.03 \text{ m/s} \Rightarrow v_A = 6 \text{ m/s} \quad (0,5)$$

1. Sur la pente BC

2.1 Le bilan des actions agissant sur le skieur :

- Le poids $\vec{P} = m\vec{g}$
- La réaction normale \vec{R}_N
- Force de frottement \vec{F}_f (0,5)
- Force de freinage \vec{F}_{frein}



2.2 l'accélération du skieur

En appliquant le PFD :

$$\sum \vec{F}_{ext} = m\vec{a} \Rightarrow \vec{P} + \vec{R}_N + \vec{F}_{frein} + \vec{F}_f = m\vec{a}$$

Par projection selon (ox, oy) :

$$\begin{cases} ox : -F_r - F_{frein} = ma \\ oy : R = P = mg \end{cases} \quad (0,5) \quad \text{tel que : } a = -\left(\frac{F_r + F_{frein}}{m}\right) = -\frac{10+60}{70} = -1 \text{ m/s}^2 \quad (0,5)$$

2.3 les équations horaires du mouvement du skieur et de sa vitesse en fonction de V_B

$a = -1 \text{ m/s}^2$ donc la nature du mouvement : MRUD

$$\begin{cases} x = \frac{1}{2}at^2 + V_0t + X_0 \\ V = at + V_0 \\ a = cste \end{cases} \quad \begin{cases} x = -0.5t^2 + V_Bt \\ V = -t + V_B \\ a = -1 \text{ m/s}^2 \end{cases} \quad V_0 = V_B; X_0 = 0 \quad (0,5)$$

2.4 le skieur s'arrête au point C :

2.4.1 détermination à quel instant le skieur s'arrête

$$V_c = -t_c + V_B = -t_c + 40 \quad V_c = 0 \quad (0,5) \quad 0 = -t_c + 40 \Rightarrow t_c = 40 \text{ s}$$

2.3.1 la distance BC :

$$BC = x_c - x_B \text{ on à : } x_B = 0 \text{ alors : } BC = x_c \quad (0,5)$$

$$BC = x_c = -0.5t_c^2 + V_Bt_c = -0.5(40)^2 + 40 * 40 = 800 \text{ m} = BC$$