

Corrige type de l'examen final Physique1 (2023/24)

Questions de cours : (5 points) : remplir le vide :

Mouvement circulaire : $\vec{OM} = r\vec{e}_r$; $\vec{v} = r\dot{\theta} \vec{e}_\theta$; $\vec{a} = -r\dot{\theta}^2 \vec{e}_r + r\ddot{\theta} \vec{e}_\theta$

Mouvement circulaire uniforme : $\vec{a} = -r\dot{\theta}^2 \vec{e}_r$; $a_n = \frac{v^2}{R}$; $a_t = \frac{dv}{dt} = 0$

$E_p(B) - E_p(A) = \Delta E_p = -\sum W_{A \rightarrow B}(\vec{F}_C)$; $\frac{1}{2} m v_b^2 - \frac{1}{2} m v_a^2 = E_c(B) - E_c(A) = \Delta E_c = \sum W_{A \rightarrow B}(\vec{F}_{ext})$

$E_{mec}(B) - E_{mec}(A) = \Delta E_{mec} = \sum W_{A \rightarrow B}(\vec{F}_{NC})$; si le système est conservatif ou isolé alors $\Delta E_{mec} = 0$

$\vec{M}_{/O}(\vec{F}) = \vec{OM} \wedge \vec{F}$; $\vec{L}_{/O} = \vec{OM} \wedge m\vec{v}$; (TMC) : $\sum \vec{M}_{/O}(\vec{F}) = \frac{d\vec{L}_{/O}}{dt}$

Exercice 1 : (7points)

1- L'équation de la trajectoire et sa nature :

On a les équations horaires du mvt: $\begin{cases} x(t) = 5t & (1) \Rightarrow t = \frac{x}{5} \\ y(t) = -5t^2 + 5 & (2) \end{cases}$

Remplaçons la valeur de t dans (2) : $y = -\frac{x^2}{5} + 5$

2- Le vecteur position \vec{OM} : $\vec{OM} = 5t\vec{i} + (-5t^2 + 5)\vec{j}$

3- Les composantes cartésiennes de vecteur vitesse \vec{v} et son module :

$\vec{v} = \begin{cases} v_x = dx/dt = 5 \\ v_y = dy/dt = -10t \end{cases} \Rightarrow \vec{v} = 5\vec{i} - 10t\vec{j}$

Son module : $\|\vec{v}\| = v = \sqrt{v_x^2 + v_y^2} = \sqrt{25 + 100t^2} = 5\sqrt{1 + 4t^2}$ m/s

4- Les composantes cartésiennes de vecteur accélération \vec{a} et son module :

$\vec{a} = \begin{cases} a_x = dv_x/dt = 0 \\ a_y = dv_y/dt = -10 \end{cases} \Rightarrow \vec{a} = -10\vec{j}$ Son module : $\|\vec{a}\| = a = \sqrt{a_x^2 + a_y^2} = 10$ m/s²

5- les composantes d'accélération tangentielle et normale (a_T et a_N) :

• On sait que : $a_T = \frac{dv}{dt} = \frac{d(5\sqrt{1+4t^2})}{dt} = 5 \frac{8t}{2\sqrt{1+4t^2}} \Rightarrow a_T = \frac{20t}{\sqrt{1+4t^2}}$

Et $\vec{a} = \vec{a}_T + \vec{a}_N \Rightarrow a^2 = a_T^2 + a_N^2$ d'où : $a_N = \sqrt{a^2 - a_T^2}$

$a_N = \sqrt{a^2 - a_T^2} = \sqrt{10^2 - \frac{20^2 t^2}{1+4t^2}} = \frac{10}{\sqrt{1+4t^2}}$

• Rayon de courbure R(t) :

$a_N = \frac{v^2}{R} \Rightarrow R = \frac{v^2}{a_N} \Rightarrow R = \frac{25(1+4t^2)\sqrt{1+4t^2}}{10}$ Donc: $R(t) = 2.5\sqrt{(1+4t^2)^3}$

$R = 2.5(1+4t^2)^{3/2}$

6- Les composantes d'accélération a_T et a_N et rayon de courbure R à l'instant $t = 0.4s$:

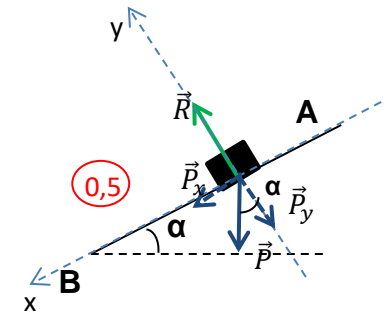
Pour $t=0.4$ s, la valeur de $a_T = \frac{20 \cdot 0.4}{\sqrt{1+4 \cdot 0.4^2}} = 6.25 \frac{m}{s^2}$, $a_N = \frac{10}{\sqrt{1+4 \cdot 0.4^2}} = 7.81 m/s^2$

et la valeur de $R = 2.5(1 + 4 \cdot 0.4^2)^{3/2} = 5.25 m$. (0,75)

Exercice 2 : (8points)

le bilan des actions agissant sur le skieur : (voir figure).

- Le poids $\vec{P} = m\vec{g}$
- La réaction normale \vec{R}_N (0,5)



1.1 Détermination de l'accélération, la vitesse (t) et la distance parcourue (t) après un temps t :

En appliquant le Principe Fondamental de la Dynamique (PFD) :

$\sum \vec{F}_{ext} = m\vec{a} \Rightarrow \vec{P} + \vec{R}_N = m\vec{a}$ (0,25)

Par projection : $\begin{cases} (OX): Px + 0 = m a_x & (1) \\ (OY): -Py + R_N = 0 & (2) \end{cases}$ tel que : $\vec{a} = a_x \vec{i}$ donc : $a_y = 0$ (0,5) $R_N = mg \cos \alpha$ (0,25)

Tel que : $\vec{p} : = P \sin \alpha, Py = P \cos \alpha$ avec $P = mg$ (0,25)

Donc : (1) $\Rightarrow mg \sin \alpha = ma \Rightarrow a = g \sin \alpha$ (0,25)

A.N: $a = 10 \sin 30 \Rightarrow a = 5 m/s^2$ (0,25)

- la vitesse (t) et la distance parcourue (t) après un temps t : (0,25)

on a deux méthodes soit par intégration ou par les équations de mouvement.

N.B : si l'étudiant utilise l'une des méthodes on le note d'un point (0.5 pour la vitesse et 0.5 pour la distance)

* les équations horaires du mouvement : (1ere méthode)

$a=5m/s^2$ donc la nature du mouvement : MRUA

$\begin{cases} x = \frac{1}{2}at^2 + V_0t + X_0 \\ V = at + V_0 \\ a = cste \end{cases} \begin{cases} x = 2.5t^2 & (0,5) \\ V = 5t & (0,5) \\ a = 5m/s^2 \end{cases}$

* Par integration : (2eme méthode)

$a = \frac{dV}{dt} \Rightarrow dV = a dt \Rightarrow V = \int a dt = \int 5 dt \Rightarrow V = 5t + C_1$

à $t = 0 : V_0 = 0 ; C_1 = 0, V = 5t$

$V = \frac{dx}{dt} \Rightarrow dx = V dt \Rightarrow x = \int V dt = \int 5t dt = \frac{1}{2}5t^2 + C_2 \Rightarrow x = 2.5 t^2 + C_2$

à $t = 0 : X_0 = 0 ; C_2 = 0, x = 2.5t^2$

1.3. Le temps t mis par le point matériel pour atteindre B :

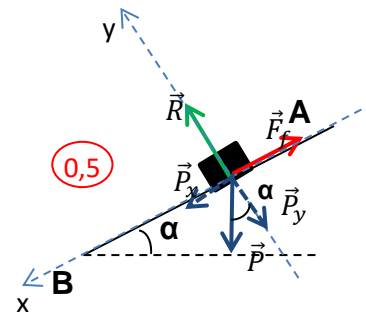
Au point B : $x = l$ alors : $l = 2.5t^2 \Rightarrow t_B = \sqrt{\frac{l}{2.5}} = \sqrt{\frac{0.5}{2.5}} = 0.4474s \Rightarrow t_B = 0.447s$

1.4. La vitesse au point B

$V = 5t \Rightarrow V_B = 5t_B \Rightarrow V_B = 5 * 0.447 \Rightarrow V_B = 2.24m/s$

2.1. Le bilan des actions agissant sur le skieur :

- Le poids $\vec{P} = m\vec{g}$
- La réaction normale \vec{R}_N
- Force de frottement \vec{F}_f



2.2. Calcul de la force de frottement, que devient l'accélération

En appliquant le PFD

$\{(OX): Px + 0 - F_f = m a_x \quad (1)$

$\{(OY): -Py + R_N + 0 = 0 \quad (2) \quad R_N = mg \cos \alpha$

Tel que : $\vec{p} : = P \sin \alpha, Py = P \cos \alpha$ avec $P = mg$

$F_f = \mu R_N = \mu mg \cos \alpha = 0.4 * 4 * 10 * 0.86 = 13.76$

l'accélération : (1) $\Rightarrow mg \sin \alpha - F_f = ma \Rightarrow a = g \sin \alpha - \frac{F_f}{m}$

A.N: $a = 10 \sin 30 - \frac{13.76}{4} = 1.56m/s^2$

2.3. La vitesse a l'instant t

$a = 1.56m/s^2$ donc la nature du mouvement : MRUV

$v_B^2 - v_A^2 = 2 a (x_B - x_A) \Rightarrow v_B^2 = 2 a l \Rightarrow V_B = \sqrt{2al}$

$\Rightarrow V_B = \sqrt{2 * 1.56 * 0.5} = 1.25m/s \Rightarrow V_B = 1.25 m/s$